

Б1.В.05 Введение в урбанистику

Объем дисциплины (модуля) 3 ЗЕТ (108 час)

ЦЕЛЬ И ЗАДАЧИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Цель дисциплины: сформировать у студентов систематизированное представление о подходах к изучению и планированию развития города, и системе управления городской инфраструктурой.

Задачи дисциплины: изучить представление о теоретических, исследовательских и прикладных аспектах урбанистики, изучить основные этапы в истории урбанистики, в развитии теории города и городской жизни, городской экономики, городских исследований и городского планирования; типологии и географии города

ФОРМИРУЕМЫЕ КОМПЕТЕНЦИИ

ПК-3.3: Способен использовать потенциал транспортной интеграции и развития отдельных элементов системы для решения задач городской агломерации

ПК-3.3.4: Умеет разрабатывать отдельные элементы системы на основе анализа основных закономерностей и проблем развития транспортной системы агломерации и экономико-географических аспектов урбанизации

ПК-3.3.2: Использует в профессиональной деятельности передовой отечественный и зарубежный опыт в управлении транспортной системой агломерации

В результате освоения дисциплины обучающийся должен

Знать: основные понятия и концепции геоурбанистических теорий, основы и закономерности пространственной структуры города, содержание и механизмы градостроительной политики и управления развитием городов

Уметь: анализировать сложившуюся пространственную структуру городов, устанавливать взаимосвязь с качеством жизни, условиями перемещения людей и транспорта, экономическими процессами

Владеть: комплексного анализа и изучения основных закономерностей и проблем развития городов и социально- и экономико-географических аспектов процессов урбанизации

СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Раздел 1. Эволюция теорий социологического изучения городов

Раздел 2. Экономико-географический подход к изучению урбанистических процессов

Раздел 3. Экономические аспекты развития городов

Раздел 4. Транспортные аспекты планирования городов

Раздел 5. Цифровой город: перспективы развития